

自動駕駛車輛適法性分析

(精簡版)

2017 生態交通全球盛典中，高雄市交通局將引進自動駕駛團體捷運系統 (GRT)，繞行於生態交通大會所設定的固定運行路線。無人駕駛車輛於國際上已有實際於道路上運行之案例，且基於交通運輸安全與效率考量，以自動駕駛車輛作為公共運輸之趨勢已逐漸成形，然國內尚無整合製造能力，且無人駕駛車輛的相關法規亦尚未完備，相關規範仍有待進一步立法或修正。有鑑於此，本計畫擬蒐集自動駕駛公共運輸系統之國際案例，並針對系統型式在我國適法性上的相關議題進行資料蒐集與評估分析，就生態交通盛典活動期間以及未來運行於一般道路之法令配套進行研擬。

1.1 自動駕駛車輛國際案例

本計畫蒐集目前國際間發展較具代表性之自動駕駛車輛公共運輸系統案例，分別為由 Local Motors 發展之 Olli、本次生態交通盛典預計引進之 NAVYA ARMA，以及 2getthere，其中 2getthere 已於 2015 年與新竹市簽訂 MOU，預計推動綠色運輸系統建置。

1.2 國內既有規範適用性探討

根據世界衛生組織(WHO)統計，全球每年約有 125 萬人死於道路交通事故，而自動駕駛車輛的發展可望避免因人為缺失而導致的傷亡。有鑑於無人駕駛車輛已成為國際間發展趨勢，亦有實際於道路駕駛之案例，但在國內之發展技術與因應法規皆尚未完善，因此本研究將針對未來自動駕駛車輛於國內道路環境的運行與經營，在現行體制下提出疑義評析與可行配套措施，另蒐集國際法規案例作為未來國內推動無人駕駛機制研擬之參考。

1.3 國際法規案例探討

本計畫分別蒐集美國、歐盟及日本目前因應自動駕駛車輛發展趨勢所提出之政策方針或應對措施，其中僅美國交通部針對自動駕駛車輛技術發布較完整對策，歐盟與日本僅分別就創新駕駛車輛與保險議題提出概略發展方向。